

TrackPilot



Inhoudsopgave

Updates en revisies.....	3
Introductie	4
Voorwaarden.....	6
Tresco TrackPilot disclaimer.....	7
Support	8
Productspecificaties	9
Kenmerken	9
Normen, voorschriften en typegoedkeuringen.....	10
Navigeren met TrackPilot - werken met Tracks.....	11
Algemeen	11
SmartTracks via Tresco Reisplan.....	11
Schip volgen	12
Gevaren Track openen	12
Route via waypoints.....	13
Uittekenen waypoint-route	13
In- en uitschakelen van TrackPilot.....	14
Alphatron autopiloot	14
Radio Zeeland autopiloot.....	15
Uitschakelen TrackPilot	16
TrackPilot status.....	17
Instrumentenpaneel	17
Heel laag water.....	17
Laag water	17
Gemiddeld water.....	17
Hoog water	17
Heel hoog water	17
Kleuren van de TTP-tracklijn in de kaart.....	18
Track-afstandsmeter	20
Actieve Track aanpassen	21
Alarmeringen.....	22
Stuurwachtalarm.....	22
End of track alarm.....	22
Software-updates	23
Tresco Support abonnement	23
Tresco Online update service	24
Automatische updates.....	24
Manuele updates	25
TTP Touchscreen.....	26
Alarmen en meldingen	30
Standby (TrackPilot niet actief)	30
Indicaties (Melding zonder invloed op veiligheid en TrackPilot)	30
● Waarschuwingen (Controle mogelijk nodig).....	30
● Alarmen (Neem controle over!)	30
Certificaten	31

Updates en revisies

Versie	Datum	Auteur	Gekeurd	Aanpassingen
1.0	02/06/2021	Ken Hendrickx		First draft
2.0	17/08/2022	Ken Hendrickx		Update
3.0	22/08/2022	Ken Hendrickx		Update
4.0	12/07/2023	Ken Hendrickx		Update
5.0	21/09/2023	Marcel Valkenburg		TST Waterstand + Touchscreen
6.0	15/04/2024	Marcel Valkenburg		Alarm overzicht
7.0	11/08/2025	Kris Achten		Lay-out en copy
8.0	25/08/2025	Kris Marysael		Lay-out & indeling

Introductie

Welkom aan boord, en bedankt voor je vertrouwen in **Tresco Engineering**.

Met **TrackPilot (TTP)** en **SmartTracks (TST)** kies je voor meer rust, precisie en comfort tijdens het varen. TrackPilot is ontworpen als een slimme assistent: een tweede stuurman die je helpt koers te houden, terwijl jij focust op wat echt telt.

Over de handleidingen

Er zijn twee handleidingen voorzien:

1. **Installatiehandleiding** - bedoeld voor de installateur
2. **Deze gebruikershandleiding** - voor aan boord

Deze gids focust op het gebruik van TrackPilot in de praktijk.

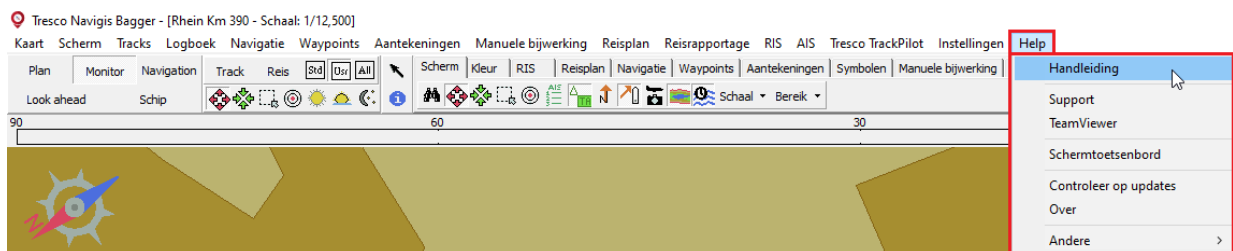
Belangrijk:

Neem deze gids volledig door voor je start met het gebruik van je TrackPilot.

Je hoeft niet alles in één keer te onthouden, maar het is handig om te weten waar je iets terugvindt.

Gebruik je ook **Tresco Navigis**?

Dan vind je onder het menu 'Help' de aparte handleiding voor de functies in "informatie modus" -> "Tresco Navigis River installatie en bediening handleiding".



Belangrijk – installatie enkel door erkende installateurs

TrackPilot mag alleen worden geplaatst en geconfigureerd **door installateurs die door Tresco geautoriseerd zijn.**

De technische installatie-instructies vind je in de aparte **installatiehandleiding**.

Woordenlijst en veelgebruikte termen

AIS	Automatic Identification System
Geautoriseerd bedrijven	Bedrijven geautoriseerd door Tresco
Goedgekeurde	
gespecialiseerde bedrijven	Installatie bedrijven met CCNR goedkeuring
CCR or CCNR	Central Commission for Navigation on the Rhine
COG	Course Over Ground
DGPS	Differential Global Positioning System
DVI	Digital Visual Interface
ECDIS	Electronic Chart Display and Information System
ECS	Electronic Chart System
EGNOS	European Geostationary Navigation Overlay Service (for GPS)
ENC	Electronic Navigational Chart
GPS	Global Positioning System
IALA	International Association of Lighthouse Authorities
IEC	International Electrotechnical Commission
IENC	Inland Electronic Navigational Chart
Informatiemodus	ECS zonder radar overlay
Inland ECDIS	Inland Electronic Chart Display and Information System
Navigatiemodus	Type Approved Inland ECDIS met radar overlay
NMEA	National Marine Electronics Association
PC	Personal Computer
PSU	Power Supply Unit
ROT	Rate Of Turn (in degrees per minute)
RTCM	Radio Technical Commission for Maritime Services
RX	Receive or Receiver
SENC	System ENC, or, manufacturer encrypted chart
SHM	"Ship's Heading Marker" or "Bearing Zero" pulse
SOG	Speed Over Ground
TRESCO or Tresco	Tresco Engineering bv, Antwerpen
TTP	Tresco TrackPilot
TST	Tresco SmartTracks
TX	Transmit or Transmitter
UTC	Universal Time Co-ordinated, or, Greenwich Mean Time (GMT)
VGA	Video Graphics Array
WAAS	Wide Area Augmentation System (for GPS)

Voorwaarden

Gebruik met gezond stuurmanschap

TrackPilot is een navigatiehulp - geen vervanging voor jouw ervaring aan het roer.

Het systeem ondersteunt je, maar **jij blijft altijd verantwoordelijk voor koers en veiligheid.**

Controleer regelmatig of je installatie correct werkt en of de piloot goed is afgesteld.

TrackPilot volgt je koers via een track of route uit **Tresco Navigis**, maar kan geen slecht werkende piloot corrigeren.

Aansprakelijkheid en datakwaliteit

Gebruik van TrackPilot gebeurt op eigen risico.

Tresco Engineering kan niet aansprakelijk gesteld worden voor schade of letsel ontstaan door het gebruik of de installatie van het systeem.

Bedenk dat AIS-, GPS- en koersgegevens afhankelijk zijn van andere gebruikers en systemen. Die informatie is dus niet altijd volledig of correct.

Controleer je positie altijd met meerdere bronnen. GPS-data kan fouten bevatten.

Belangrijk

Blijf zelf actief toezien op een veilige koers.

Gebruik alle beschikbare middelen om aanvaringen en incidenten te voorkomen - TrackPilot is een hulpmiddel, geen automatische piloot die alles overneemt.

Tresco TrackPilot disclaimer

Deze disclaimer dient steeds ondertekend te worden door eigenaar of gebruiker vóór de ingebruikname van de Tresco TrackPilot (TTP).

1. TRESKO TRACK PILOT - afgekort tot TTP - vormt een uitbreiding op TRESKO NAVIGIS en kan niet afzonderlijk gebruikt worden noch in samenwerking met enig ander systeem dan een officiële en up-to-date versie van TRESKO NAVIGIS. De data van TTP mogen niet gekopieerd of anderszins gebruikt worden. TRESKO ENGINEERING bv, hierna TRESKO, is niet aansprakelijk voor oneigenlijk of foutief gebruik van TTP.
2. De data van TTP werd door TRESKO naar best vermogen verzameld op basis van door andere gebruikers gevolgde vaarroutes. TRESKO zal deze data regelmatig updaten en ter beschikking stellen aan de klant. Ondanks deze zorg is het mogelijk dat de inhoud onvolledig en/of onjuist is. De data worden aangeboden zonder garantie of aanspraak op juistheid en kunnen op elk moment wijzigen zonder voorafgaande mededeling door TRESKO.
3. TTP is enkel een hulpmiddel bij de navigatie. De klant, zijn aangestelde en/of andere bemanningsleden van het schip en de gebruiker ervan blijven ten allen tijde zelf verantwoordelijk voor de navigatie, de besturing van het schip, de gekozen vaarroute, de naleving van reglementering en gebruiken, de opvolging van instructies en aanwijzingen van de bevoegde overheden, m.i.v. plaatselijke signalisatie en scheepvaartberichten, niets uitgezonderd. TRESKO neemt op geen enkele wijze het gezag van het schip op zich.
4. De klant erkent door TRESKO ingelicht te zijn over het doel van TTP, de gebruikswijze en de beperkingen van het systeem. TRESKO kan op geen enkele wijze aansprakelijk gesteld worden voor schade als gevolg van het gebruik en de interpretatie van de data van TTP.
5. De aansprakelijkheid van TRESKO is in elk geval beperkt tot het bedrag van de waarde van het abonnement. Klant vrijwaart TRESKO voor alle aanspraken door de aangestelden van klant, zijn bemanningsleden en/of andere gebruikers van het schip en TTP, alsook voor aanspraken door derden.
6. De algemene voorwaarden van TRESKO, gekend door ondertekenaar, blijven onverkort van toepassing. In geval van tegenstrijdigheid tussen onderhavige disclaimer en de algemene voorwaarden, primeert onderhavige disclaimer.

Support

Support nodig?

Heb je een vraag of werkt iets niet zoals verwacht? Neem dan contact op met je **wederverkoper** of met de **winkel of installateur** waar je het product gekocht hebt.

Lukt dat niet of heb je directe hulp nodig?

Dan staan we ook bij Tresco voor je klaar – elke **werkdag tussen 8.00 en 17.00**:

 **+32 3 231 07 31**
 **support@tresco.eu**

Productspecificaties

Kenmerken

ALGEMEEN

**Tresco Certified
TTP PC:**

Een goedgekeurde PC geleverd door Tresco of een geautoriseerd bedrijf.

Monitor:

Installatie van de monitor MOET in het gezichtsveld van de navigator worden geïnstalleerd.

Resolutie:

Minimaal **1024 x 1280 pixels**

Stroom:

Gebruikt de host PSU van de PC. Respecteer de aardverbinding (moet voldoen aan **IEC 60533** of hoger).

INTERFACES & AANSLUITINGEN

Electrische Interfaces:

NMEA-0183 voor communicatie met AIS, GPS (kompas) en bochtanwijzer (Rate-of-Turn).

Connectoren:

LAN-poort voor communicatie met RZ-Piloot. (geen adapter!)
USB poort voor connectie met TTP Interface voor EBF Piloot.
DB-15 VGA connector, DVI, DP-port or HDMI connector.
DB-9 seriëel of USB-to-Serial connector for NMEA.

NAUWKEURIGHEID

Positie nauwkeurigheid: Gelijk aan de nauwkeurigheid van het GPS kompas.

Radiale nauwkeurigheid: Gelijk aan de nauwkeurigheid van het GPS kompas, $\pm 0.1^\circ$

**Kompas veiligheids-
afstand:**

>1,5m

PILOOT-COMPATIBILITEIT

EBF piloot

Junctionbox: **EBF02A**
Type: **MF, AlphaTrio, BasicTriple**

RadioHolland Piloot:

Junctionbox / Processorbox: **P503-MK2**
Combipiloot / Zichtinstrument: **Sigma-500, Titan-500, Thor-500, Thor, Thor-XL**
Hendel: **Sigma-550, Titan-550, Falcon-550**
Remote hendel (in stoel): **Sigma-650, Titan-650**

Normen, voorschriften en typegoedkeuringen

Momenteel bestaan er nog geen officiële regels of certificaties voor TrackPilot-systemen. Tresco ondersteunt de ontwikkeling van zulke normen actief en neemt deel aan de werkgroep die hierover richtlijnen opstelt.

Intussen nemen we zelf initiatief op vlak van veiligheid en betrouwbaarheid:

Onafhankelijke keuring

De volgende onderdelen zijn getest en goedgekeurd door een extern keuringsbureau:

- **Tresco Certified TTP PC**
- **Tresco EBF-Interfacebox**

Stuurwachtalarm inbegrepen

TrackPilot bevat standaard een **stuurwachtalarm**.

Je kan dit instellen tussen **1 en 20 minuten**.

Bij geen muisactiviteit binnen de gekozen tijd klinkt automatisch een alarm.

Veiligheidsprioriteit aan boord

TrackPilot is ontworpen als ondersteuning - nooit als vervanging.

Daarom:

- De **boordpiloot heeft altijd voorrang** op TTP.
- Bij uitval van de navigatie-pc schakelt het systeem automatisch terug naar manuele bediening.
- Je wordt steeds gewaarschuwd via visuele en/of hoorbare alarmen.

Veiligheid zit ingebouwd - maar jij blijft kapitein.

Navigeren met TrackPilot - werken met Tracks

Algemeen

TrackPilot gebruikt zogenaamde *tracks* om je schip automatisch te laten sturen.

Er zijn **vier manieren** om een track te openen, te maken of te activeren:

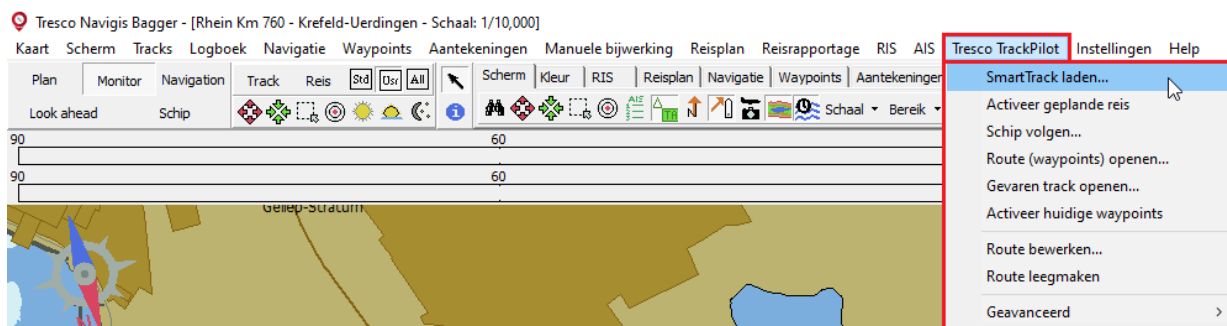
1. **SmartTracks** via *Tresco Reisplan* / *SmartTrack laden...*
2. **Schip volgen** (Vesseltrain-functie)
3. **Gevaren Track openen** (eerdere vaartocht)
4. **Route via Waypoints openen**

SmartTracks via Tresco Reisplan

Heb je geen eigen route of gevaren track? Geen probleem: **SmartTracks** berekenen automatisch een veilige en optimale vaarlijn, rekening houdend met richting (op- of afvarend) en waterstand.

Zo werkt het:

- Open via: **Tresco TrackPilot** → **SmartTrack laden...**
of **Reisplan** → **Reis plannen**
- Kies **vertrekplaats** en **bestemming** - vervolgens **aanvaarden**
- SmartTrack verschijnt automatisch op de kaart

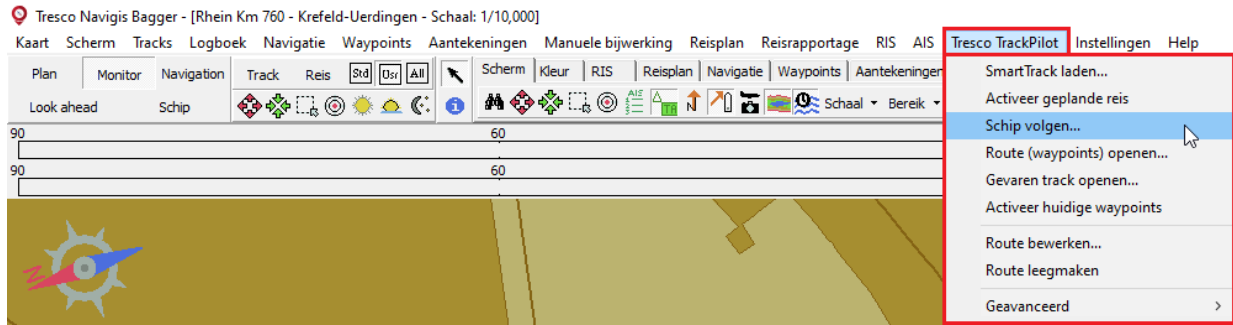


Waar mogelijk zal tevens in het instrumentpaneel de optie verschijnen om een alternatieve track te selecteren in combinatie met waterstand. (Zie pagina 16)

SmartTracks worden gegenereerd op basis van anonieme vaargegevens van andere schepen.

*Sluizen worden bewust uitgesloten - om invaren van een sluis op TrackPilot te voorkomen, zijn de SmartTracks zijn daar onderbroken. Je krijgt ruim op tijd **visuele én auditieve waarschuwingen**.*

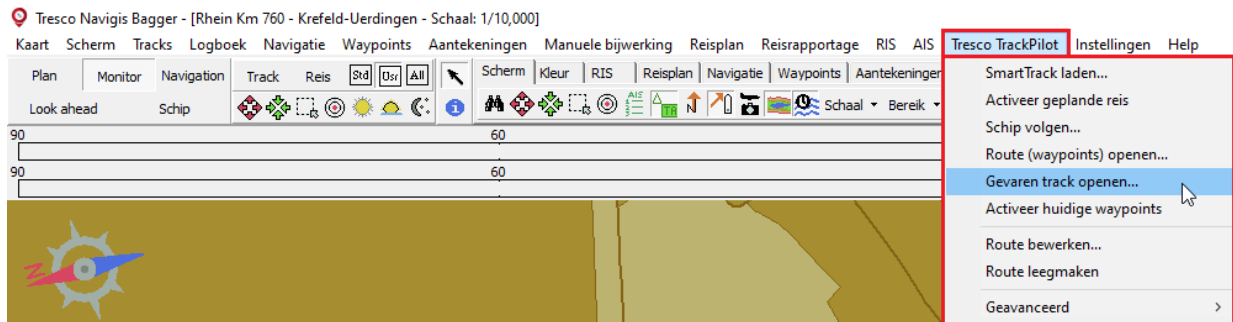
Schip volgen



- Ga naar **Tresco TrackPilot** → **Schip volgen...**
- Selecteer het gewenste schip uit de AIS-lijst

Gevaren Track openen

Je kan ook een reeds gevaren track uit het verleden gebruiken als vaarroute.

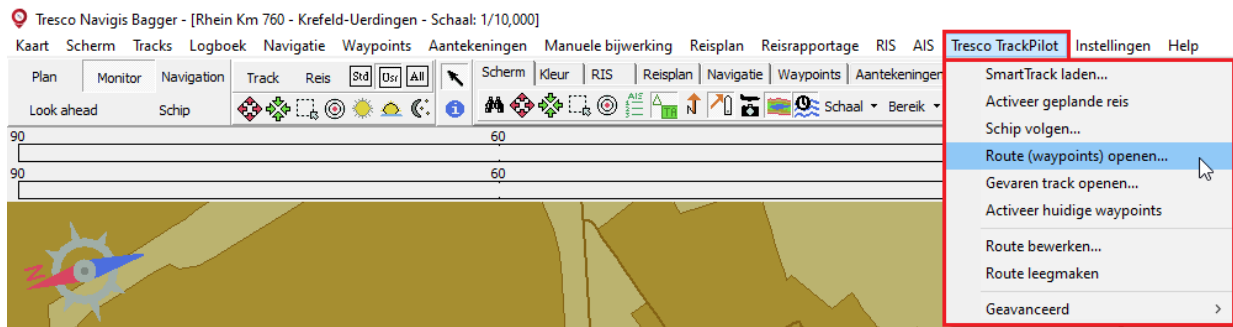


- Ga naar **Tresco TrackPilot** → **Gevaren track openen...**
- Kies de gewenste track uit de lijst
- (Optioneel) Pas deze track aan
- Bevestig: **Track in gebruik** → **JA**

Registreren Track :

Om een nieuwe track te registreren verwijzen wij u naar de standaard handleiding van **Tresco Navigis**.

Route via waypoints

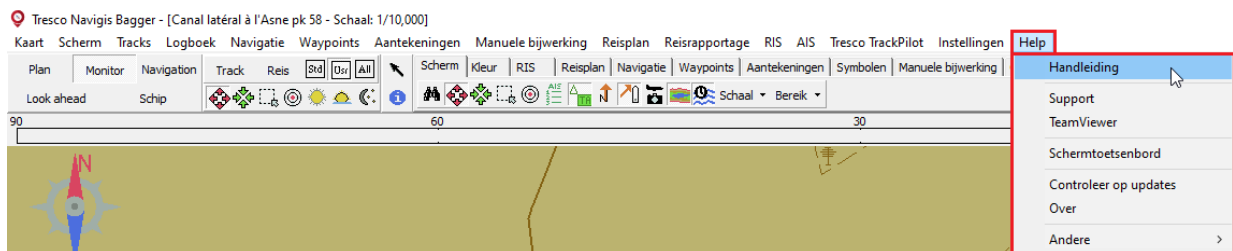


Wil je navigeren via een eerder ingegeven route met waypoints?

- Ga naar **Tresco TrackPilot** → **Route (waypoints) openen...**
- De route wordt automatisch omgezet naar een vaarlijn (geen losse waypoints meer)

Uittekenen waypoint-route

Om een route via waypoints uit te tekenen verwijzen wij u naar de standaard handleiding van **Tresco Navigis**.



In- en uitschakelen van TrackPilot

Zodra er een track is ingeladen, en het instrumentenpaneel rechts in Tresco Navigis geel kleurt (**status : "Klaar"**), kan je de TrackPilot activeren.



Alphatron autopiloot

TTP inschakelen:

- Zet de stuurhendel in het midden
- Druk 1x op de KOMPAS-knop

Gebruik je een **BasicTriple** ?

⇒ Druk dan op de AUX-knop

Het instrumentenpaneel wordt **groen: actief**

TTP uitschakelen:

- Druk op de WEG- of AUTO-knop

Of neem de stuurhendel over :

- ⇒ Je krijgt direct controle, **maar het piloot-alarm gaat af.**
- ⇒ Druk daarna op **WEG** of **AUTO** om het alarm te stoppen



Radio Zeeland autopiloot

TTP inschakelen:

- Zet de stuurhendel in het midden
- Druk op de rode knop op de piloot
- Het instrumentenpaneel wordt **groen: actief**



TTP Uitschakelen:

- Druk op de **wegafhankelijk** of **pilootmodus-knop**



- **Of** neem de stuurhendel over
 - ⇒ De piloot schakelt automatisch terug naar wegaafhankelijk
 - ⇒ Er volgt een **auditief alarm** – dit stopt pas na bevestiging via deze knop op de piloot



Uitschakelen TrackPilot

Handmatig uitschakelen (altijd mogelijk)

Je kan de TrackPilot op elk moment uitschakelen door:

- Te drukken op **WEG** of **AUTO**
- Of de **hendel uit het nulpunt** te halen

 Let op: dit activeert een hoorbaar alarm

TrackPilot status

Instrumentenpaneel

De **TrackPilot** kan alleen geactiveerd worden als aan alle voorwaarden is voldaan:

- De **stuurhendel** moet correct staan
- Er moet een geldige **Tresco Track** geladen zijn

Als dat niet het geval is, krijg je in het **instrumentenpaneel van TTP** een melding.

De status wordt daar steeds visueel weergegeven, zodat je in één oogopslag ziet of TrackPilot klaar is om te starten.

Zie je géén gele of groene status? Controleer dan de instellingen van je piloot en track.



Tresco TrackPilot
is **actief!**



Tresco TrackPilot
klaar om in te
schakelen!



Tresco TrackPilot
kan **nog niet**
inschakelen



Tresco TrackPilot
geen data alarm!

(Te ver, te langzaam
of driften!)

Waterstand-profiel

Voor (of tijdens) het varen met TrackPilot kan je kiezen welk **smarttrack-profiel** je wil gebruiken, gaande van 'heel laag water' tot 'heel hoog water'.



Heel laag
water



Laag water



Gemiddeld water



Hoog water



Heel hoog
water

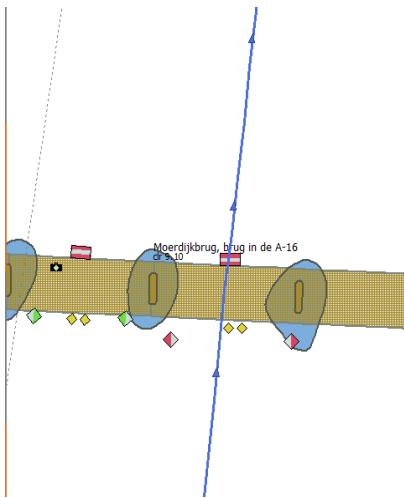
Kleuren van de TTP-tracklijn in de kaart

Zodra **TrackPilot actief is**, zie je dat ook op de navigatiekaart. De kleur en vorm van de lijn geven telkens de status weer:

1. SmartTrack (voorbereidend)

Als je een route plant maar het schip is nog niet in de buurt (of er is een eigen track geladen), dan zie je:

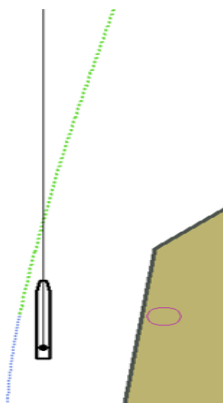
Een **blauwe lijn** met kleine pijltjes → dit toont de richting van de SmartTrack



2. Track klaar voor gebruik

Wanneer het schip zich **dicht bij de track** bevindt, en de reis is gepland, dan:

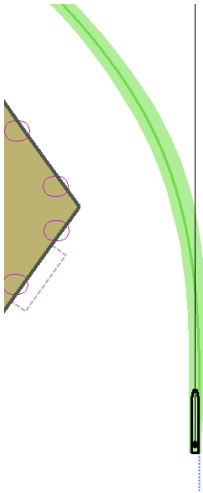
- Wordt de track **automatisch geladen** in TrackPilot
- Je ziet:
 - Blauwe stippellijn** = het volledige traject
 - Groene stippellijn** = het deel vóór het schip (actief traject)



3. TrackPilot actief

Zodra TrackPilot ingeschakeld is:

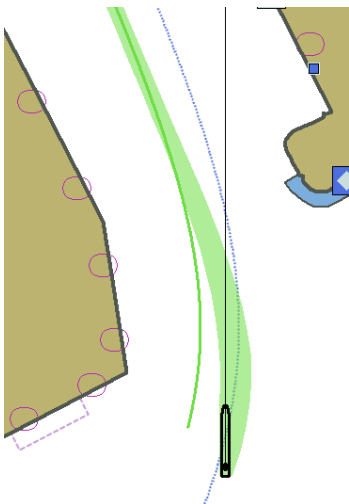
- De **groene stippellijn** wordt een **volle lijn**
- Rond de lijn verschijnt een **groen transparant vlak**
 - ↳ Dit toont het verwachte vaargebied, afgestemd op de afmetingen van het schip



4. Handmatige correctie

Versleep je de track manueel? Dan krijg je:

- **Blaauwe stippellijn** = de oorspronkelijke (oude) track
- **Groen gebied** = hoe TrackPilot verwacht de nieuwe lijn te bereiken



Track-afstandsmeter

Zodra **TrackPilot actief** is, verschijnt automatisch de **track-afstandsmeter** op het scherm. (uiteraard is dit aanpassen voor klanten met een TTP Touchscreen.)

Deze meter geeft in één oogopslag de positie van je schip ten opzichte van de track weer.

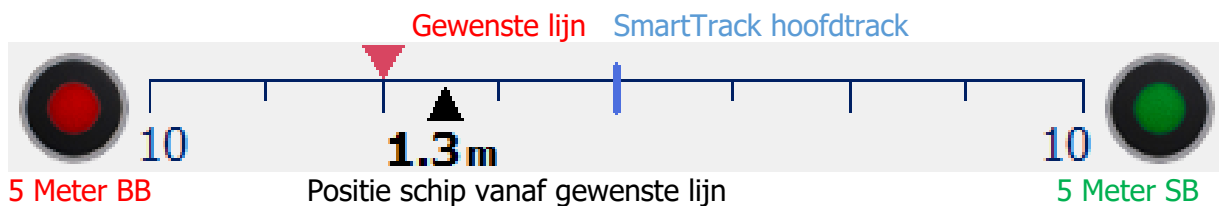
Wat toont de afstandsmeter?

- Afstand tot de SmartTrack-hoofdtrack
- Afstand tot de gewenste lijn (bij paralleltracking)
- Afwijking van je schip ten opzichte van de ingestelde koerslijn

Bediening: parallelle lijnen instellen

Via de knoppen onderaan de meter kun je eenvoudig **de gewenste lijn aanpassen**:

- **Rood knopje** → Paralleltrack 5 meter naar bakboord verschuiven
- **Groen knopje** → Paralleltrack 5 meter naar stuurboord verschuiven

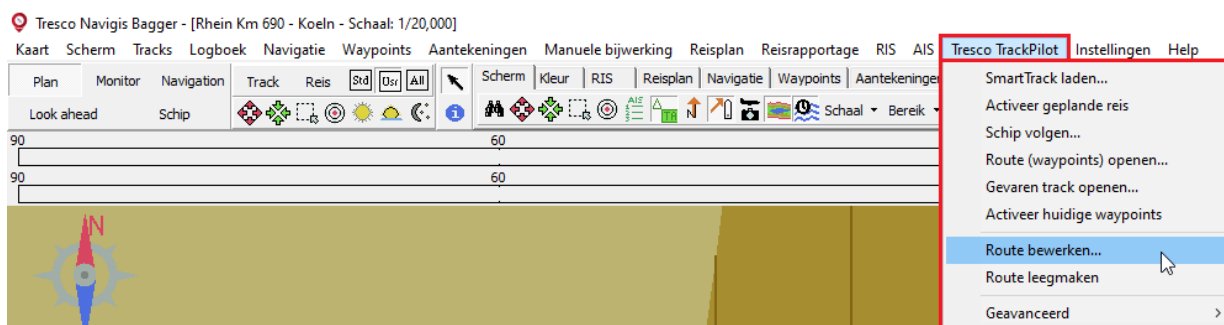


Actieve Track aanpassen

Of je nu met een **SmartTrack**, **eigen track** of **waypoint-route** vaart:

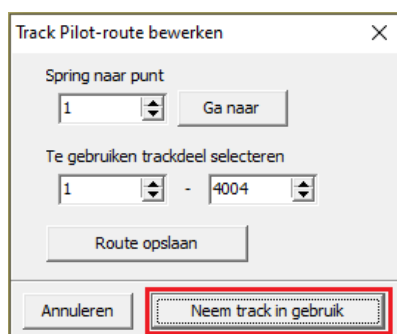
Een actieve track in **TrackPilot** kan op elk moment worden aangepast – zelfs tijdens het varen.

Zodra een track actief is, wordt automatisch een **route met waypoints** aangemaakt. Die kan je eenvoudig bewerken.



Zo pas je een actieve track aan:

1. Ga naar **Tresco TrackPilot** → **Route bewerken...**
2. Klik op het **icoon bovenaan het menu**
3. **Sleep de gewenste waypoint(s)** naar een nieuwe positie
4. Een waypoint verwijderen?
↳ Klik er één keer op en druk op je toetsenbord op **DEL**
5. Klaar? Kies **"Track in gebruik nemen"** om de aangepaste route te activeren



Je behoudt **volledige controle** - ook **tijdens een lopende vaart**.

Alarmeringen

Er bestaat momenteel nog geen officiële regelgeving voor TrackPilot-navigatie.

Daarom heeft Tresco zelf een reeks veiligheidsprotocollen en alarmeringen ingebouwd om de betrouwbaarheid van het systeem te verhogen.

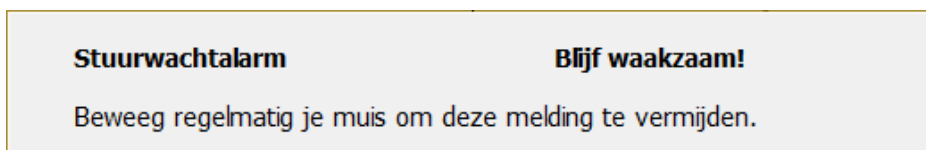
Stuurwachtalarm

Het **stuurwachtalarm** controleert of er nog actieve bediening is in de stuurhut (bijv. om inslapen te voorkomen).

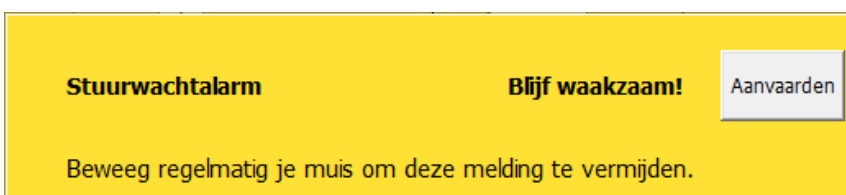
Het alarm wordt geactiveerd als er gedurende een ingestelde periode **geen muisbeweging** in Tresco Navigis werd gedetecteerd. Deze periode is instelbaar tussen **1 en 20 minuten**

Werking:

1. Eerst verschijnt er een **waarschuwing bovenaan in beeld**
↳ Beweeg de muis om dit te annuleren



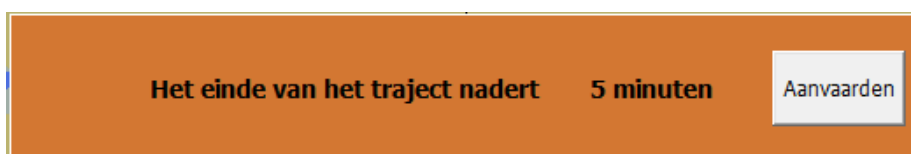
2. Blijft er nog langer inactiviteit?
↳ Dan klinkt er een **auditief alarm**
↳ De melding **gaat knipperen**
↳ Je moet dit **bevestigen** om het alarm uit te schakelen



End of track alarm

Nadert het schip het **einde van de actieve track**? Dan:

Krijg je een **geluidsalarm** en verschijnt er **een duidelijke melding bovenaan** met uitleg van de situatie.



Software-updates

Voor het gebruik van **TrackPilot** is een **actief Tresco Support-abonnement verplicht**. Dit geeft je toegang tot updates, extra functies en hulp wanneer je die nodig hebt.

Tresco Support abonnement

Wat is inbegrepen?

Updates:

- Software met nieuwe functies
- Kaarten en vaarweginformatie
- Automatische SmartTrack-vernieuwingen

Extra functies:

- **Ligplaatsen, sluizen en brugstatus** online raadpleegbaar
- **3D-weergave**
- **Bing luchtfoto's** als achtergrond

TrescoConnect (bij internetverbinding):

- Waterstanden downloaden
- BAZ-berichten (Berichten aan Zeevarenden)

Ondersteuning

- **Telefonische support**
- **Online support tijdens kantooruren** via **TeamViewer**
↳ Vereist: internetverbinding op de navigatie-pc

Updatefrequentie

- **DVD-updates:** april / augustus / december
- **Online updates:** ongeveer wekelijks

Blijf verbonden – dan blijf je up-to-date.

Tresco Online update service

Tresco Navigis controleert in *informatie-modus* automatisch op software-updates voor o.a. RadarLink.

Updates kunnen automatisch of manueel worden uitgevoerd.

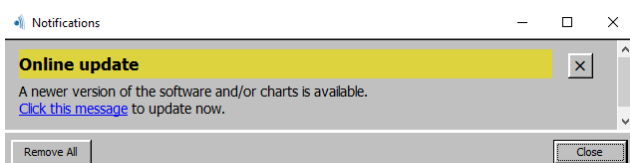
Automatische updates

1. Tresco Navigis controleert 1× per dag op beschikbare updates
↳ Bij een update verschijnt een **symbool in de rechteronderhoek** van de Navigis-interface

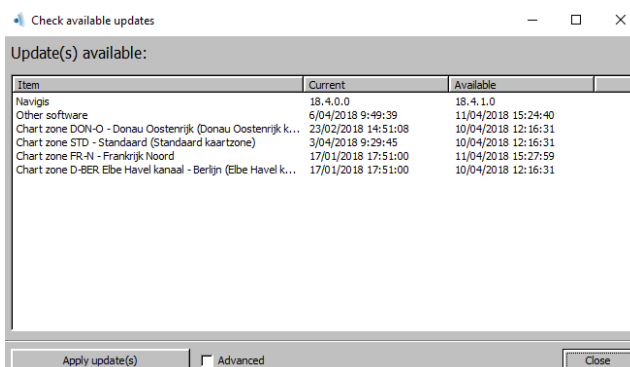


2. Klik op het **updatesymbool**

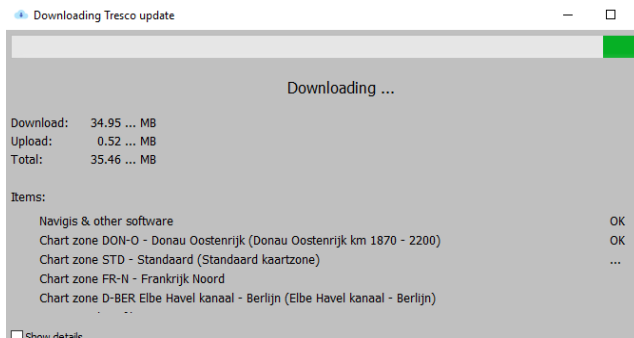
↳ Het updatevenster opent



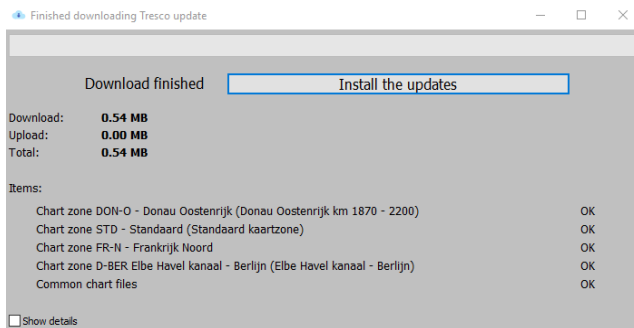
3. Klik op "**Click this message**" om beschikbare updates te bekijken



4. Klik op **"Apply update(s)"** om te downloaden



5. Wanneer de download voltooid is, klik op **"Install the updates"**

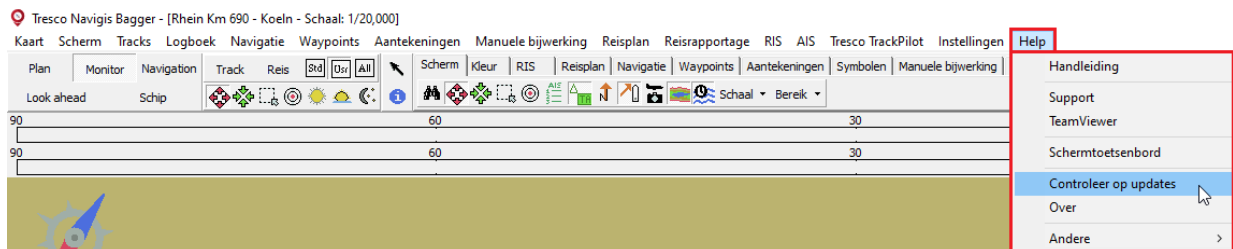


6. Tresco Navigis installeert de updates en **start automatisch opnieuw op**

Manuele updates

Liever zelf controleren? Dat kan via:

- **Help → Controleer op updates**



De verdere procedure is identiek aan de automatische route hierboven.

TTP Touchscreen

De **Tresco TrackPilot** is volledig softwarematig te bedienen. Wil je nog meer gebruiksgemak? Dan kan je het systeem uitbreiden met het **7" TTP Touchscreen**.

Integration is key - dit scherm laat je niet alleen TrackPilot bedienen, maar ook enkele basisfuncties van **Tresco Navigis**, zoals dag/nachtmodus of zoom.



Track parallel verplaatsen

- Tik op de **enkele pijl** om de track **5 meter** te verschuiven (SB of BB)
- Tik op de **dubbele pijl** voor **10 meter**

Handig bij stroming of om koerslijnen te verfijnen.



Vaarprofiel kiezen

Tik **linksonder op het scherm** om een vaarprofiel te selecteren

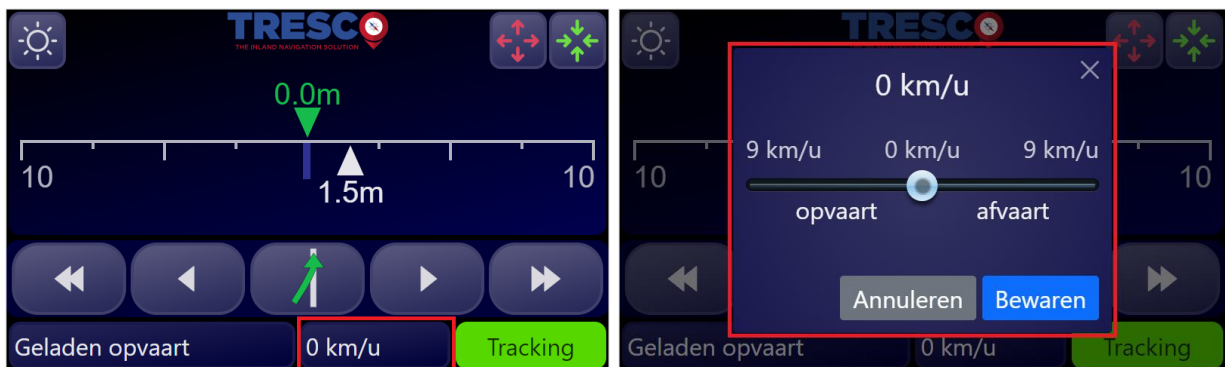
↳ Kies bijv. opvaart, afvaart, geladen of leeg



Stroming instellen

Tik **midden onderaan** op het getal bij stroomsnelheid

↳ Geef aan of de stroming **mee** (afvaart) of **tegen** (opvaart) zit



In- en uitzoomen

Gebruik het touchscreen om **rechtstreeks op de vaarkaart** in of uit te zoomen.



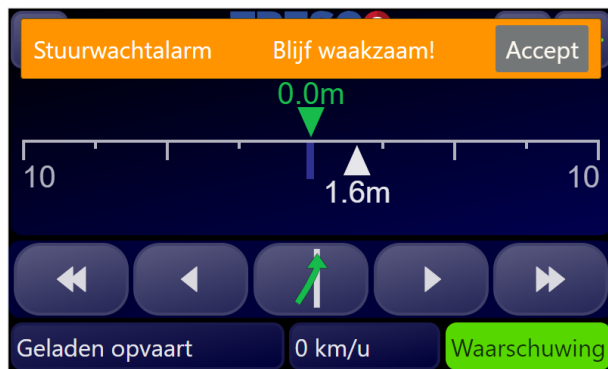
Dimmen / Schoonmaken

- Dim de helderheid naar wens
- Activeer de **schoonmaakfunctie** om het touchscreen **20 sec. uit te schakelen** – ideaal om vingerafdrukken weg te vegen.



Alarmen

Alle meldingen van **TrackPilot** verschijnen ook op het TTP Touchscreen, zodat je niets mist – zelfs zonder muis of toetsenbord.



Alarmen en meldingen

Standby (TrackPilot niet actief)

Too Far	TP kan niet geactiveerd worden - schip te ver van de track
Too Slow	TP kan niet geactiveerd worden - schip dat te traag vaart
Drifting	TP kan niet geactiveerd worden - koers en heading wijken te ver af
Wrong Direction	TP kan niet geactiveerd worden - koers wijkt te ver af van track richting
Missing Data	TP kan niet geactiveerd worden - sensor data ontbreekt (bijv. ROT, GPS)
No Track	TP kan niet geactiveerd worden - nog geen track ingeladen
Error	TP kan niet geactiveerd worden - gedetecteerde fout (communicatie)

Indicaties (Melding zonder invloed op veiligheid en TrackPilot)

Near End	u nadert het einde van de track (voor bijv. een sluis bij een SmartTrack)
Large XTE	afwijking t.o.v. track, door manuele actie (bijv. bij track 50m verschuiven)
Doubtful Sensordata	we vertrouwen bepaalde data van de sensor niet, maar we zien dit niet als een probleem (bijv. onder een brug)
Inactivity	stuurwachtalarm heeft geen activiteit van schipper geconstateerd

Waarschuwingen (Controle mogelijk nodig)

Near End	schip bereikt binnen 4 minuten het einde van de track
Large XTE	grote afwijking t.o.v. track
Missing Sensordata	een aantal sec. geen data meer ontvangen van een bepaalde sensor (exakte tijd hangt af van de sensor)
Doubtful Sensordata	we vertrouwen bepaalde data van de sensor niet (kalman filter of dead-reckoning wordt gebruikt om verder te sturen)
Sharp Turn	er komt een scherpe bocht aan
ROT Not Reached	het schip lijkt de gevraagde bocht niet te halen
Collision	het voorspelde traject ligt dicht in de buurt van een obstakel
Inactivity	stuurwachtalarm heeft te lang geen activiteit van schipper vastgesteld

Alarmen (Neem controle over!)

Near End	schip bereikt in minder dan 2 minuten het einde van de track
Missing Sensordata	we hebben van een bepaalde noodzakelijke sensor al te lang geen data meer ontvangen (exakte tijd hangt af van de sensor, bv ontbrekende ROT geeft snel een alarm)
Too Slow	schip vaart te traag om de TP te blijven gebruiken
Not Active	autopiloot geeft aan dat we controle hebben terwijl wij niet actief zijn (bv. geen track ingeladen)
AutoPilot Lost	we hebben een aantal seconden geen data meer ontvangen van de autopilot

Certificaten

	
This declaration of conformity is issued under the sole responsibility of the manufacturer: Tresco Engineering bvba Vosseschijsstraat 43b1 2030 Antwerpen Belgium Signed for and on behalf of Tresco Engineering bvba: Antwerpen 03-01-2023	

	
Type : Tresco TrackPilot Interface Box Description : Interface Box EC Declaration of Conformity Tresco Engineering declares this product complies with the essential requirements, which are specified in the ES-TRIN article 10.20 related to test conditions for electronic installations and IEC 60945. Therefore, this product is in conformity with the following relevant harmonized standards and directives. <i>Mechanical Vibration:</i> IEC 60068-2-6 <i>EMC:</i> EN 61000-4-2 (2009) EN 61000-4-3 (2006) + am1 am2 EN 61000-4-4 (2012) EN 61000-4-5 (2014) EN 61000-4-6 (2014) <i>Climatic:</i> IEC 60068-2-1 IEC 60068-2-2	

	
This declaration of conformity is issued under the sole responsibility of the manufacturer: Tresco Engineering bv Vosseschijsstraat 43b1 2030 Antwerpen Belgium Signed for and on behalf of Tresco Engineering bvba: Antwerpen 03-01-2023	

	
Type : PC-Tresco TrackPilot PC Description : Industrial PC EC Declaration of Conformity Tresco Engineering declares this product complies with the essential requirements, which are specified in the ES-TRIN article 10.20 related to test conditions for electronic installations and IEC 60945. Therefore, this product is in conformity with the following relevant harmonized standards and directives. <i>Mechanical Vibration:</i> IEC 60068-2-6 <i>EMC:</i> EN 61000-4-2 (2009) EN 61000-4-3 (2006) + am1 am2 EN 61000-4-4 (2012) EN 61000-4-5 (2014) EN 61000-4-6 (2014) <i>Climatic:</i> IEC 60068-2-1 IEC 60068-2-2	

Notities